

Regeringskansliet
Näringsdepartementet
n.registrator@regeringskansliet.se
marija.grekovska@regeringskansliet.se
Dnr N2018/01630/MRT

Svar på remiss - Inbjudan från Näringsdepartementet att lämna synpunkter på betänkandet "Vägen till självkörande fordon" (SOU 2018:16)

Sundbybergs stad välkomnar Näringsdepartementets utredning om självkörande fordon.

Automatiserade fordon har potential att ge stora nyttor för samhället när det gäller reducerande kostnader för trafikolyckor, restider, bränsleåtgång och parkering. De största utmaningarna ligger i frågor om ansvar, integritet och trygghet.

Sundbybergs stad ser positivt på utvecklingen av självkörande fordon och ser en stor potential för detta i framtidens Sverige. Staden konstaterar att utredningen är på en övergripande nivå i ett tidigt skede och främst har fokus på de regler som är möjliga och lämpliga att besluta om på en nationell och statlig nivå.

Sundbybergs stad ska vara en aktör som främjar tillväxt och stödjer därför koncept som verkar för hållbara lösningar. Kommunens roll är att se till att marken används på bästa sätt genom att reglera bland annat via lokala trafikföreskrifter, parkeringsnormer, anvisa parkeringsplatser (inkl. avgifter) med mera för att styra bilanvändandet på det sätt som staden anser är hållbart och funktionellt.

Sundbybergs stad anser därför att kommunerna bör få utökade befogenheter att införa vissa begränsningar av automatiserade fordon och välkomnar ett arbete med att definiera dessa begränsningar.

Den utredning som Näringsdepartementet har skickat på remiss har främst ett fokus som ligger på bilinnehavaren och bilistens perspektiv. Sundbybergs stad anser att perspektivet bör vidgas till hur den automatiserade bilen påverkar samhället i stort.

Sundbybergs stad kommer att påverkas på olika sätt, framförallt som väghållare av det kommunala vägnätet och som ansvarig för drift och underhåll av det kommunala vägnätet, inklusive skyltning. Staden ser positivt på att förordningen för testverksamhet, trafikförordningen och vägmärkesförordningen anpassas för automatiserad körning och de ökade möjligheter till automatiserad körning som detta kommer att leda till i framtiden.

Cirkulation av fordon i stadsmiljö och geostaket

Utredningen tar upp sättet vi parkerar på. Om vi kommer att parkera kommer till stor del bero på huruvida parkering är dyrt och drivmedel billigt. Utifrån ett ekonomiskt perspektiv kan det därför bli rationellt för en förare/ägare till en helautomatisk bil att be bilen cirkulera istället för att parkera. Om en konstant cirkulation av biltrafik uppstår, skulle det skapa en helt annan trafiksituation än dagens. Även scenariot att föraren ber bilen parkera hemma efter att ha blivit skjutsad till en målpunkt riskerar en trafikalsstring vi inte har idag.

Sundbybergs stad anser därför att kommunens möjligheter till hur lokala trafikföreskrifter kan utformas tillsammans med prissättning för autonoma fordons parkering för att styra beteendet i önskvärd riktning behöver ses över.

Parkering på allmän platsmark

En kommun kan gynna vissa kommunmedborgare framför andra under vissa förutsättningar. Det är t.ex. möjligt för kommunen att besluta om olika avgifter för parkering på gata för de som bor i området respektive kommer från ett annat område – så kallad boendeparkering.

Utredningen nämner att Transportstyrelsen upphävde Göteborgs kommuns försök att reservera parkeringsplatser på allmän platsmark för bilar tillhörande bilpooler. Transportstyrelsen motiverade sitt beslut med att gynnandet av bilpooler genom att underlätta för parkering inte var en angelägenhet av allmänt intresse som har anknytning till kommunens område.

Sundbybergs stad anser att en lagändring som ger kommunen större befogenheter att särbehandla vissa trafikantgrupper är nödvändig för att kunna möta upp det förändrade trafikslag som automatiserade bilar kan komma att skapa.

Geostaket

Sundbybergs stad anser även att lösningar som geostaket bör belysas mer. Med geostaket kan de regler som det automatiserade fordonen har att förhålla sig till vidgas till att även vara regler som inte är synliga för den mänskliga föraren. Med geostaket kan exempelvis ett helt bostadsområde få förbud mot genomfart av automatiserade fordon för att hindra dessa från att uppehålla sig där. Geostaket kan också användas för att reglera vilken drivlina (drivmedel) en bil får använda när det kör in i exempelvis en miljözon eller för att byta till elektricitet för att få en tystare boendemiljö.

Sundbybergs stad anser att kommunen bör få utökade befogenheter att sätta upp liknande geografiska avgränsningar för att bättre kunna styra biltrafiken i vissa områden. Staden anser att trafikförordningen bör kompletteras med bestämmelser kring införande av geostaket.

Väghållning

En kommun kan idag stänga av en viss typ av trafik från ett helt område eller en hel gata med lokal trafikföreskrift. Kommunen kan också stänga av en viss typ av trafik från en del av en gata eller väg genom att till exempel skapa speciella körfält. Idag är



det dock endast möjligt att göra detta för fordon i linjetrafik (8 kap. 2 § och 10 kap. 1§ andra stycket punkt 5 trafikförordningen) med dispens för vissa fordon som taxi, vissa varutransporter, motorcyklar och bussar i beställningstrafik. Automatiserade fordon bedöms även bli mindre ytkrävande då de relativt sett förväntas ha minde vingelmån samt att parkeringsplatser kan optimeras då bildörrar inte behöver öppnas.

Sundbybergs stad anser det även önskvärt att kommuner får större möjligheter att bestämma om fler fordonstyper och vägfiler än endast de som nämns i trafikförordningen.

Automatiserade fordon kommer troligen även kräva en mer kontinuerlig och bättre väghållning än idag på flera platser då de automatiserade fordonen kommer vara mer beroende av vägmarkeringar och vägskyltar för att kunna framföras. Det behöver därför bli tydligare vilka krav kommunen som väghållare kommer få för att underlätta för automatiserade fordon, men också vilka motkrav kommunen kan ställa på fordonen.

På Sundbybergs stads vägnar

Mikael T Eriksson (M)
kommunstyrelsens ordförande